

DS 6 Mathématiques

Correction

Exercice

- I On intègre par parties $1 \times \arctan(\heartsuit)$:

$$u(\heartsuit) = \heartsuit \qquad u'(\heartsuit) = 1 \qquad (1)$$

$$v(\heartsuit) = \arctan(\heartsuit) \qquad v'(\heartsuit) = \frac{1}{1 + \heartsuit^2} \qquad (2)$$

qui sont bien continues sur $[0, 1]$ et alors

$$I = \left[\heartsuit \arctan(\heartsuit) \right]_0^1 - \int_0^1 \frac{\heartsuit}{1 + \heartsuit^2} d\heartsuit \qquad (3)$$

Dans cette dernière on reconnaît une primitive en $\frac{1}{2} \ln(1 + \heartsuit^2)$, de plus $\arctan(1) = \frac{\pi}{4}$. Donc :

$$I = \left(\frac{\pi}{4} \times 1 - 0 \right) - \left[\frac{1}{2} \ln(1 + \heartsuit^2) \right]_0^1 \qquad (4)$$

soit

$$\boxed{I = \frac{\pi}{4} - \frac{\ln(2)}{2}} \qquad (5)$$

- J On pose $x = t^2$: c'est le changement de variables donné par la fonction $\varphi : t \mapsto t^2$ définie sur $[0, \ln(3)]$ à valeurs dans $[0, \ln^2(3)]$ qui est bien dérivable avec $\varphi'(t) = 2t$, autrement dit pour la « forme différentielle »

$$e^{\sqrt{x}} dx = 2te^t dt \qquad (6)$$

ce qui ramène ainsi le calcul à

$$J = \int_0^{\ln(3)} 2te^t dt = \boxed{2 \int_0^{\ln(3)} te^t dt = J} \qquad (7)$$

Cette dernière est une intégration par parties classique : on pose

$$u(t) = t \qquad u'(t) = 1 \qquad (8)$$

$$v'(t) = e^t \qquad t(t) = e^t \qquad (9)$$

d'où

$$J = 2 \left(\left[te^t \right]_0^{\ln(3)} - \int_0^{\ln(3)} 1 \times e^t dt \right) \qquad (10)$$

Tout se calcule alors assez directement :

$$J = 2 \left((3 \ln(3) - 0) - \left[e^t \right]_0^{\ln(3)} \right) \qquad (11)$$

soit

$$\boxed{J = 6 \ln(3) - 4} \qquad (12)$$

- K D'abord on a bien $2u^2 + 7u + 3 = (2u + 1)(u + 3)$. Analyse : on cherche $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ tel que

$$\forall u \in \mathbb{R} \setminus \left\{ -3, -\frac{1}{2} \right\}, \quad \frac{u}{2u^2 + 7u + 3} = \frac{a}{2u + 1} + \frac{b}{u + 3} \qquad (13)$$

Ceci se regroupe en

$$\frac{u}{2u^2 + 7u + 3} = \frac{(a + 2b)u + (3a + b)}{(2u + 1)(u + 3)} \quad (14)$$

et on veut donc

$$\begin{cases} a + 2b = 1 \\ 3a + b = 0 \end{cases} \quad (15)$$

On trouve alors $a = -\frac{1}{5}$ et $b = \frac{3}{5}$.

Synthèse : on a alors bien

$$\forall u \in \mathbb{R} \setminus \left\{ -3, -\frac{1}{2} \right\}, \quad \boxed{\frac{u}{2u^2 + 7u + 3} = -\frac{1}{5} \times \frac{1}{2u + 1} + \frac{3}{5} \times \frac{1}{u + 3}} \quad (16)$$

Par linéarité on obtient alors

$$\boxed{K = -\frac{1}{5} \int_1^4 \frac{du}{2u + 1} + \frac{3}{5} \int_1^4 \frac{du}{u + 3}} \quad (17)$$

Calcul des primitives avec \ln , les termes à intégrer sont strictement positifs sur $[1, 4]$:

$$K = -\frac{1}{5} \left[\frac{1}{2} \ln(2u + 1) \right]_1^4 + \frac{3}{5} \left[\ln(u + 3) \right]_1^4 \quad (18)$$

Calcul et simplification avec $\ln(4) = 2 \ln(2)$ et $\ln(9) = 2 \ln(3)$:

$$\boxed{K = -\frac{6}{5} \ln(2) - \frac{1}{10} \ln(3) + \frac{3}{5} \ln(7)} \quad (19)$$

Problème 1

1. On trouve des primitives directement :

$$I_{n,0} = \int_0^1 x^n dx = \left[\frac{x^{n+1}}{n+1} \right]_0^1 = \boxed{\frac{1}{n+1} = I_{n,0}} \quad (20)$$

et (attention aux signes et à l'ordre des bornes)

$$I_{0,n} = \int_0^1 (1-x)^n dx = \left[-\frac{(1-x)^{n+1}}{n+1} \right]_0^1 = \boxed{\frac{1}{n+1} = I_{0,n}} \quad (21)$$

2. On pose $t = 1 - x$, ce qui est la même chose que $x = 1 - t$. Alors $x = 0$ correspond à $t = 1$ et $x = 1$ à $t = 0$, et on a bien $dx = -dt$ et donc pour la forme différentielle

$$x^p (1-x)^q dx = -(1-t)^p t^q dt \quad (22)$$

On applique donc bien la formule du changement de variable avec $\varphi(t) = 1 - t$:

$$I_{p,q} = - \int_1^0 (1-t)^p t^q dt \quad (23)$$

On peut alors utiliser le signe moins et changer l'ordre des bornes, ainsi que l'ordre du produit :

$$\boxed{I_{p,q} = \int_0^1 t^q (1-t)^p dt = I_{q,p}} \quad (24)$$

Remarque : cela se passe toujours ainsi pour un changement de variables par une fonction décroissante. Les bornes apparaissent d'abord dans le mauvais sens, mais en même temps φ' est négative et fait apparaître un signe moins, qui permet de remettre les bornes dans le bon sens. Dans tous les cas l'intégrale $I_{p,q}$ est positive car c'est l'intégrale d'une fonction positive sur $[0, 1]$, et $I_{q,p}$ aussi, donc on ne peut pas trouver $I_{p,q} = -I_{q,p}$.

3. Dans $I_{p,q+1}$, on intègre par parties en posant

$$u(x) = (1-x)^{q+1} \quad u'(x) = -(q+1)(1-x)^q \quad (25)$$

$$v'(x) = x^p \quad v(x) = \frac{x^{p+1}}{p+1} \quad (26)$$

alors

$$I_{p,q+1} = \left[(1-x)^{q+1} \times \frac{x^{p+1}}{p+1} \right]_0^1 - \int_0^1 \left(-(q+1)(1-x)^q \times \frac{x^{p+1}}{p+1} \right) dx \quad (27)$$

Le terme entre crochets est nul à la fois pour $x = 0$ et $x = 1$.

Attention : cela nécessite que les puissances soient strictement positives... x^p n'est pas nul en $x = 0$ si $p = 0$!

Par linéarité on déduit alors directement

$$I_{p,q+1} = \frac{q+1}{p+1} \int_0^1 x^{p+1} (1-x)^q dx = I_{p+1,q} \quad (28)$$

4. Démontrons cette propriété par récurrence. Attention à l'ordre des quantificateurs : le $\forall q$ est devant (on a besoin de passer de q à $q+1$) et le $\forall p$ est sous l'hypothèse de récurrence (on va appliquer $\mathcal{P}(q)$ pour des valeurs différentes de p).

- Initialisation : pour $q = 0$, il s'agit de démontrer :

$$\forall p \in \mathbb{N}, \quad I_{p,0} = \frac{p!}{(p+1)!} \quad (29)$$

Or on sait que $I_{p,0} = \frac{1}{p+1}$, et $\frac{p!}{(p+1)!} = \frac{1}{p+1}$ aussi. Donc $\boxed{\mathcal{P}(0) \text{ est vraie}}$.

- Hérédité : soit $q \in \mathbb{N}$, supposons $\mathcal{P}(q)$:

$$\forall p \in \mathbb{N}, \quad I_{p,q} = \frac{p! q!}{(p+q+1)!} \quad (30)$$

On se donne alors un $p \in \mathbb{N}$ et on applique alors évidemment la relation démontrée à la question précédente :

$$I_{p,q+1} = \frac{q+1}{p+1} I_{p+1,q} = \frac{q+1}{p+1} \times \frac{(p+1)! q!}{(p+1+q+1)!} \quad (31)$$

Cela est bien valide car on applique l'hypothèse $\mathcal{P}(q)$, avec une autre valeur de p mais le $\forall p$ est dans l'hypothèse de récurrence ! Alors en jouant sur les factorielles

$$I_{p,q+1} = \frac{p! (q+1)!}{(p+1+q+1)!} = \frac{p! (q+1)!}{(p+(q+1)+1)!} \quad (32)$$

et ceci est bien ce qu'on veut au rang $q+1$, quelque soit p . Donc $\boxed{\mathcal{P}(q+1) \text{ est vraie}}$.

En conclusion on a bien montré $\mathcal{P}(q)$, pour tout entier q , où $\mathcal{P}(q)$ contient le quantificateur $\forall p$. Donc la formule est vraie pour tous p et tous q .

5. (a) Développons avec le $\boxed{\text{binôme de Newton}}$ (les coefficients binomiaux ne vont pas apparaître de nulle part !) : pour tout $n \in \mathbb{N}$:

$$\forall x \in [0, 1], \quad (1-x)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^k x^k \quad (33)$$

et donc

$$I_{n,n} = \int_0^1 x^n \left(\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^k x^k \right) dx \quad (34)$$

Par linéarité alors

$$I_{n,n} = \int_0^1 \left(\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^k x^{n+k} \right) dx = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^k \int_0^1 x^{n+k} dx \quad (35)$$

Or on calcule comme toujours

$$\int_0^1 x^{n+k} dx = \left[\frac{x^{n+k+1}}{n+k+1} \right]_0^1 = \frac{1}{n+k+1} \quad (36)$$

et on reconnaît alors directement $I_{n,n} = S_n$.

(b) Par la formule démontrée par récurrence, on déduit alors :

$$S_n = \frac{n! n!}{(2n+1)!} \quad (37)$$

Rappelons que $\binom{2n}{n} = \frac{(2n)!}{n! n!}$. Il suffit alors de remarquer

$$\binom{2n}{n} = \frac{(2n+1) \times (2n)!}{(2n+1) \times n! n!} = \frac{(2n+1)!}{(2n+1)n! n!} \quad (38)$$

pour trouver directement

$$S_n = \frac{1}{\binom{2n}{n}(2n+1)} \quad (39)$$

Problème 2

1. On forme

$$A - \lambda I_3 = \begin{pmatrix} -1-\lambda & 5 & 6 \\ 2 & 2-\lambda & 0 \\ -2 & 2 & 4-\lambda \end{pmatrix} \quad (40)$$

Pour échelonner on place la ligne L_2 au-dessus, et L_1 en dessous :

$$A - \lambda I_3 \rightarrow \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ -2 & 2 & 4-\lambda \\ -1-\lambda & 5 & 6 \end{pmatrix} \quad (41)$$

Le rang est au moins 1. On peut alors effectuer $L_2 \leftarrow L_2 + L_1$ et $L_3 \leftarrow 2L_3 + (1+\lambda)L_1$:

$$A - \lambda I_3 \rightarrow \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 4-\lambda & 4-\lambda \\ 0 & \alpha & 12 \end{pmatrix} \quad (42)$$

où on calcule à part le coefficient : $\alpha = 12 + (1+\lambda)(2-\lambda) = 12 + \lambda - \lambda^2$.

Il est alors plus facile de distinguer le cas $\lambda = 4$: alors

$$A - \lambda I_3 \rightarrow \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_3} \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{12} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (43)$$

donc le rang est 2.

Si $\lambda \neq 4$ alors on peut simplifier L_2 :

$$A - \lambda I_3 \rightarrow \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & \alpha & 12 \end{pmatrix} \xrightarrow{L_3 \leftarrow L_3 - \alpha L_2} \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 \\ 0 & 0 & \beta \end{pmatrix} \quad (44)$$

où le coefficient β se calcule aussi à part : $\beta = 12 - (12 + \lambda - \lambda^2) = -\lambda + \lambda^2 = \lambda(\lambda - 1)$. Ainsi pour $\lambda \neq 4$:

$$A - \lambda I_3 \rightarrow \begin{pmatrix} \boxed{2} & 2-\lambda & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 \\ 0 & 0 & \boxed{\lambda(\lambda-1)} \end{pmatrix} \quad (45)$$

On lit alors que le rang est au moins 2 ; il est 3 si le coefficient en bas à droite est non-nul c'est-à-dire $\lambda \neq 0$ et $\lambda \neq 1$, sinon il est 2.

En résumé :

$$\text{rang}(A) = \begin{cases} 2 & \text{si } \lambda \in \{0, 1, 4\} \\ 3 & \text{sinon} \end{cases} \quad (46)$$

2. On rédige ici cette question avec la méthode « naïve » ; la méthode de former la matrice augmentée est certes élégante, mais n'est pas exigible au programme.

Soient $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, $Y = \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix}$ des matrices colonnes dans $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$. L'équation $PX = Y$ est équivalente au système linéaire

$$(S) : \begin{cases} x + y + z = u \\ -2x - y + z = v \\ 2x + y = w \end{cases} \quad (47)$$

On échelonne alors, d'abord avec $L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1$ et $L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1$:

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} \boxed{x} + y + z = u \\ y + 3z = 2u + v \\ -y - 2z = -2u + w \end{cases} \quad (48)$$

puis avec $L_3 \leftarrow L_3 + L_2$:

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} \boxed{x} + y + z = u \\ \boxed{y} + 3z = 2u + v \\ \boxed{z} = v + w \end{cases} \quad (49)$$

À ce stade le système est échelonné et de Cramer ce qui correspond déjà au fait que $PX = Y$ admet une unique solution pour X , quelque soit Y : la matrice P est invertible.

On résout alors en remontant : d'abord $z = v + w$ puis $y = 2u + v - 3w$ soit $y = 2u - 2v - 3w$, et enfin $x = -u + v + 2w$. On ré-écrit tout cela comme la colonne X donnée en fonction de Y par une matrice :

$$\begin{pmatrix} -1 & 5 & 6 \\ 2 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix} \quad (50)$$

Cela démontre que :

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad (51)$$

3. Calcul :

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 5 & 6 \\ 2 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \quad (52)$$

ce qui est exactement $P^{-1}AP = D$

4. (a) On cherche une racine carrée de D qui soit une matrice diagonale : on pose $Q = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \beta & 0 \\ 0 & 0 & \gamma \end{pmatrix}$ pour $(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3$. Alors Q est une racine carrée de D si et seulement si :

$$Q^2 = D \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha^2 & 0 & 0 \\ 0 & \beta^2 & 0 \\ 0 & 0 & \gamma^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \quad (53)$$

Ceci est équivalent à $\alpha^2 = 1$ et $\beta^2 = 0$ et $\gamma^2 = 4$. On trouve alors 4 triplets de solutions

$$(\alpha, \beta, \gamma) \in \left\{ (1, 0, 2), (-1, 0, 2), (1, 0, -2), (-1, 0, -2) \right\} \quad (54)$$

ce qui correspond aux 4 matrices

$$Q_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad Q_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad Q_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad Q_4 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad (55)$$

Remarque : $Q_3 = -Q_2$ et $Q_4 = -Q_1$.

(b) Pour $Q \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ telle que $Q^2 = D$ alors

$$(PQP^{-1})^2 = PQP^{-1}PQP^{-1} = PQ^2P^{-1} = PDP^{-1} \quad (56)$$

Or l'équation $P^{-1}AP = D$ est équivalente à $AP = PD$ (en multipliant deux deux côtés par P à gauche) puis à $A = PDP^{-1}$ (en multipliant des deux côtés par P^{-1} à droite). On trouve donc bien

$(PQP^{-1})^2 = A$, ce qui nous donne en théorie 4 matrices.

Il reste éventuellement à vérifier qu'elles sont bien distinctes... Mais si on avait $PQP^{-1} = PQ'P^{-1}$ pour deux matrices Q, Q' parmi Q_1, Q_2, Q_3, Q_4 alors encore en multipliant par P^{-1} à gauche et par P à droite on trouverait $Q = Q'$. On a donc bien trouvé 4 racines carrées distinctes de A .

Remarque : l'application $Q \mapsto PQP^{-1}$ est bijective, d'inverse $R \mapsto P^{-1}RP$.

En résumé on a obtenu les 4 matrices racines carrées de A (calcul) :

$$R_1 = PQ_1P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 4 \\ 2 & 0 & -2 \\ -2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \quad R_2 = PQ_2P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & 6 \\ 2 & -2 & -4 \end{pmatrix} \quad (57)$$

$$R_3 = PQ_3P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 2 & -4 & -6 \\ -2 & 2 & 4 \end{pmatrix} \quad R_4 = PQ_4P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -4 \\ -2 & 0 & 2 \\ 2 & -2 & -4 \end{pmatrix} \quad (58)$$

Remarque : là encore $R_3 = -R_2$ et $R_4 = -R_1$.

5. (a) Si on a $S \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ telle que $S^2 = D$ alors

$$SD = SS^2 = S^3 = S^2S = DS \quad (59)$$

ce qui signifie précisément que S et D commutent.

Remarque : c'est la propriété d'associativité qui a pour conséquence qu'une matrice commute avec ses puissances, le produit SSS peut s'associer de deux façons différentes.

(b) On pose $S = \begin{pmatrix} s_{1,1} & s_{1,2} & s_{1,3} \\ s_{2,1} & s_{2,2} & s_{2,3} \\ s_{3,1} & s_{3,2} & s_{3,3} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. La condition $SD = DS$ est équivalente à

$$\begin{pmatrix} s_{1,1} & 0 & 4s_{1,3} \\ s_{2,1} & 0 & 4s_{2,3} \\ s_{3,1} & 0 & 4s_{3,3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_{1,1} & s_{1,2} & s_{1,3} \\ 0 & 0 & 0 \\ 4s_{3,1} & 4s_{3,2} & 4s_{3,3} \end{pmatrix} \quad (60)$$

En tant que système d'équations à 9 inconnues, cela donne

- $s_{1,1} = s_{1,1}$ sans autre condition : c'est une variable libre,
- $s_{1,2} = 0$,
- $4s_{1,3} = s_{1,3}$ donc $s_{1,3} = 0$,
- $s_{2,1} = 0$,
- $4s_{2,3} = 0$ donc $s_{2,3} = 0$,
- $s_{3,1} = 4s_{3,1}$ donc $s_{3,1} = 0$,
- $4s_{3,2} = 0$ donc $s_{3,2} = 0$,
- $4s_{3,3} = 4s_{3,3}$ donc $s_{3,3}$ est une variable libre,
- il reste $s_{2,2}$ qui n'apparaît pas, qui est aussi une variable libre.

En résumé la condition est *équivalente* à

$$SD = DS \iff S = \begin{pmatrix} s_{1,1} & 0 & 0 \\ 0 & s_{2,2} & 0 \\ 0 & 0 & s_{3,3} \end{pmatrix} \quad (61)$$

c'est-à-dire que S est une matrice diagonale.

- (c) Si Q est une racine carrée de D , alors par la question précédente Q est diagonale, et c'est le cas que nous avons traité à la question 4. Ce sont donc bien les 4 racines carrées de D .

On peut alors en déduire que nous avons trouvé toutes les racines carrées de A : soit R une racine carrée de A , alors $R^2 = A$ ce qui est équivalent à $(P^{-1}RP)^2 = P^{-1}AP$, donc la matrice $Q = P^{-1}RP$ est une racine carrée de D . On retrouve alors $R = PQP^{-1}$.

En résumé on a trouvé exactement toutes les racines carrées de A .

Exercice d'informatique

- La syntaxe correcte est (iii) : les listes de longueur p indexées par j sont à l'intérieur, donc les lignes sont de longueur p (c'est le nombre de colonnes), et on répète cette construction n fois (pour avoir une liste de n lignes)...

Mais la syntaxe (ii) est tout à fait correcte aussi car les noms des variables n'ont pas d'importance dans cette expression.

- Vu en TP.

```
def identité(n):
    A = [[0 for j in range(n)] for i in range(n)]
    for i in range(n):
        A[i][i] = 1
    return A
```

- Double boucle pour tester l'égalité des coefficients uns par uns. Remarque : deux matrices égales doivent avoir même taille, sinon elles ne sont pas égales, il est donc plus cohérent de renvoyer **False** que de vouloir renvoyer une erreur. Il n'y a pas de fonction déjà donnée pour la taille de la matrice...

```
def sont_égales(A, B):
    n = len(A)
    p = len(A[0])
    n2 = len(B)
    p2 = len(B[0])
    if n != n2 or p != p2:
        return False
    for i in range(n):
        for j in range(p):
            if A[i][j] != B[i][j]:
                return False
    return True
```

- Compteur et double boucle.

```
def nombre_coeff_positifs(A):
    n = len(A)
    p = len(A[0])
    c = 0
    for i in range(n):
        for j in range(p):
            if A[i][j] >= 0:
                c = c + 1
    return c
```

5. Vu en TP. On suppose $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ et $B \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R})$ (elles sont déjà multipliables).

```
def produit(A, B):
    n = len(A)
    p = len(A[0])
    q = len(B[0])
    P = [[0 for j in range(q)] for i in range(n)]
    for i in range(n):
        for j in range(q):
            for k in range(p):
                P[i][j] = P[i][j] + A[i][k] * B[k][j]
    return P
```

L'ordre de la triple boucle n'a en fait pas d'importance : calcule tous les $A_{i,k} \times B_{k,j}$ et on les somme pour contribuer à $[AB]_{i,j}$.

6. La matrice doit être carrée de taille n , elle doit avoir n^2 coefficients positifs ou nuls, et vérifier $AU = U$. Il suffit donc d'introduire U .

```
def est_stochastique(A):
    n = len(A)
    p = len(A[0])
    if n != p:
        return False
    if nombre_coeff_positifs(A) != n*n:
        return False
    U = [[1] for j in range(n)]
    if not sont_égales(produit(A, U), U):
        return False
    return True
```

Ce n'est pas très élégant, mais utilise les fonctions précédentes.

Démonstration de la remarque : si A et B sont toutes les deux carrées de même taille et stochastiques, alors AB est encore carrée et a encore tous ses coefficients positifs (multiplier des matrices dont tous les coefficients sont positifs ne peut pas faire apparaître des coefficients négatifs !); de plus on a par hypothèse $AU = U$ et $BU = U$ donc $(AB)U = A(BU) = AU = U$.